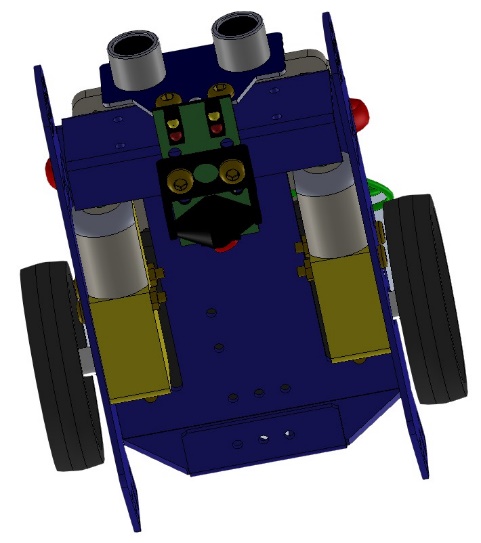
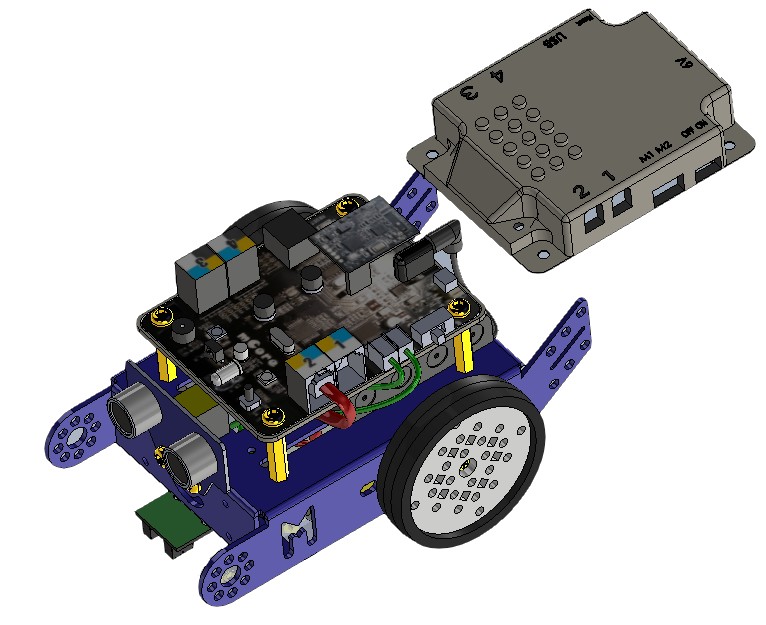
|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **4ème** | **Comment organiser la circulation d’un robot dans un espace ?** | | **Collège Auteuil** | |
| **Travail : Je vais identifier les fonctions et solutions techniques du robot Mbot.** | | | **Date** : | |
| **NOM :** | | **Prénom :** | | **Classe :** |

Compléter le tableau ci-dessous en inscrivant les éléments qui assurent les différentes fonctions techniques (cellules bleues).

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  | **Fonctions assurées par le robot** | **Eléments assurant cette fonction** | **Connectique** |
| **FT1** | Détecter une ligne | ……………………………………………………………………………………… | Port 2 |
| **FT2** | Détecter un obstacle | ……………………………………………………………………………………… | Port3 |
| **FT3** | Propulser | ……………………………………………………………………………………… | M1  M2 |
| **FT4** | Traiter | ……………………………………………………………………………………… |  |
| **FT5** | Alimenter | Batterie | Connecteur |
| **FT6** | Détecter la nuit | ……………………………………………………………………………………… |  |
| **FT7** | Signaler | Led buzzer |  |
| **FT8** | Connecter les éléments | Ports |  |
| **FT9** | Supporter | ……………………………………………………………………………………… |  |
| **FT10** | Recevoir le programme | ……………………………………………………………………………………… | ………………………… |
| **FT11** | Commander | ……………………………………………………………………………………… | ………………………… |

**

**

………….

**FT1**

**FT4**

………….

………….

………….

………….

**FT8**

………….

………….

**FT9**